

**GR** SRL  
AUTOMAZIONI  
ESCLUSIVISTA

**BAHR**  
Modultechnik

# Programma

## EGT EGK

### Sistema di posizionamento EGT/EGK 40, 60, 80

Unità lineare meccanica con guide esterne a scorrimento. Il movimento è trasmesso da una vite interna, trapezia o a ricircolo di sfere.

#### Precisione di ripetibilità:

Vite trapezia:  $\pm 0,2$  mm  
Vite a sfere:  $\pm 0,025$  mm

#### Velocità:

Vite trapezia: max. 0,5 m/sec  
Vite a sfere: max. 1 m/sec



### Positioning system EGT/EGK 40, 60, 80

Mechanical system with plastic prismat guides. System is driven by an integrated trapezoidal thread or ballscrew.

#### Repeating accuracy:

Trapezoidal thread:  $\pm 0,2$  mm  
Ballscrew:  $\pm 0,025$  mm

#### Velocity:

Trapezoidal thread: max. 0,5 m/sec  
Ballscrew: max. 1 m/sec

## ELT ELK

### Sistema di posizionamento ELT/ELK 30, 40, 60, 80, 100

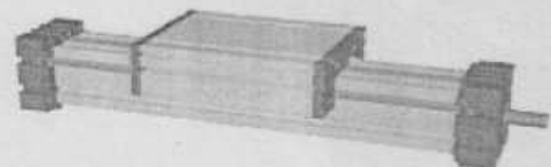
Unità lineare meccanica con guide esterne a rulli. Il movimento è trasmesso da una vite interna, trapezia o a ricircolo di sfere.

#### Precisione di ripetibilità:

Vite trapezia:  $\pm 0,2$  mm  
Vite a sfere:  $\pm 0,025$  mm

#### Velocità:

Vite trapezia: max. 0,5 m/sec  
Vite a sfere: max. 1 m/sec



### Positioning system ELT/ELK 30, 40, 60, 80, 100

Mechanical system with roll-guidings outside of profile. System is driven by an integrated trapezoidal thread or ballscrew.

#### Repeating accuracy:

Trapezoidal thread:  $\pm 0,2$  mm  
Ballscrew:  $\pm 0,025$  mm

#### Velocity:

Trapezoidal thread: max. 0,5 m/sec  
Ballscrew: max. 1 m/sec

## ELR ELRZ ER

### Sistema di posizionamento ELR 30, 40, 60, 80, 100 ELRZ 30, 40, 60, 80, 100, 125 ER 30, 40, 60, 80, 100, 125 E 40, 60

Unità lineare meccanica con guide esterne a rulli.

#### Velocità:

max. 10 m/sec



## E



### Positioning system non driven ELR 30, 40, 60, 80, 100 ELRZ 30, 40, 60, 80, 100, 125 ER 30, 40, 60, 80, 100, 125 E 40, 60

Mechanical system with roll-guidings outside of profile.

#### Velocity:

max. 10 m/sec

## ELZ

### Sistema di posizionamento ELZ 30, 40, 60, 80, 100, 125

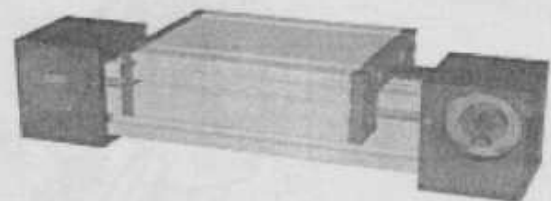
Unità lineare meccanica con guide esterne a rulli. Il movimento è trasmesso da una cinghia dentata interna.

#### Precisione di ripetibilità:

$\pm 0,1$  mm

#### Velocità:

max. 10 m/sec



### Positioning system ELZ 30, 40, 60, 80, 100, 125

Mechanical system with roll-guidings outside of profile. System is driven by a timing belt.

#### Repeating accuracy:

$\pm 0,1$  mm

#### Velocity:

max. 10 m/sec

## ELZG

### Sistema di posizionamento ELZG 40, 60, 80

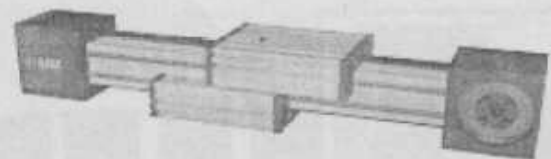
Unità lineare meccanica con due guide esterne a rulli. Il movimento è trasmesso da una cinghia dentata interna. A ciascuno dei due lati della cinghia è fissata una slitta. Con questa disposizione le due slitte possono muoversi in direzioni opposte lungo l'intera lunghezza utile dell'asse.

#### Precisione di ripetibilità:

$\pm 0,1$  mm

#### Velocità:

max. 10 m/sec



### Positioning system ELZG 40, 60, 80

Mechanical system with 2 roll-guidings outside of profile system is driven by one rotating timing belt. At each end of this belt a carriage is fixed. Result is two carriages moving in opposite direction over the complete length of leading profile.

#### Repeating accuracy:

$\pm 0,1$  mm

#### Velocity:

max. 10 m/sec

## ELZZ Sistema di posizionamento ELZZ 60, 80, 100



Funzionamento come ELZ. In questo caso ogni slitta si muove indipendentemente dall'altra. Le pulegge sono divise al centro e montate separatamente, in modo da permettere a due cinghie dentate di collegarsi ciascuna ad una slitta.

### Precisione di ripetibilità

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 5 m/sec

## Positioning system ELZZ 60, 80, 100

Same function like ELZ, but each carrier with separate drive. Parted pulleys are separately beared, so two parallel moving belts are connected each with one carriage.

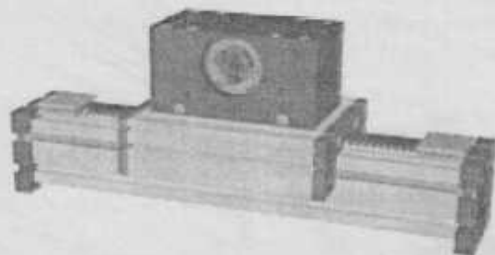
### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 5 m/sec

## ELSZ Sistema di posizionamento ELSZ 30, 40, 60, 80, 100



Funzionamento come ELZ. Qui il movimento è trasmesso dalla slitta.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 6 m/sec

## Positioning system ELSZ 30, 40, 60, 80, 100

Function same like ELZ, but with driven carriage.

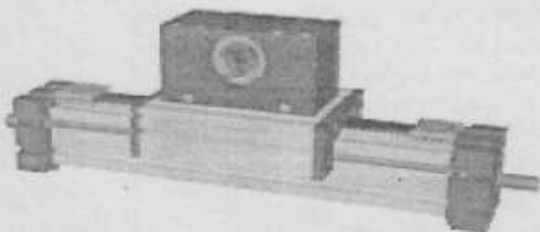
### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 6 m/sec

## ELSD Sistema di posizionamento ELSD 40, 60, 80, 100



Funzionamento come ELSZ. Movimento trasmesso dalla slitta. Sull'albero montato all'interno del profilato possono essere applicati una pinza oppure altri attrezzi.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 6 m/sec

## Positioning system ELSD 40, 60, 80, 100

Same Function like ELSZ. An additional turning shaft is integrated into the leading-profile. Grippers and other objects can be adapted to the shaft.

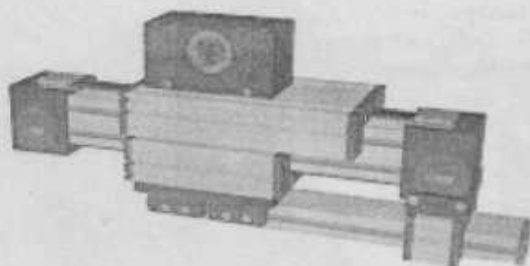
### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 6 m/sec

## ELZT Sistema di posizionamento ELZT 40, 60, 80, 100



Funzionamento come ELZ. Movimento trasmesso dalla slitta. Due slitte contrapposte si muovono in direzione una contraria all'altra. Si ha una disposizione telescopica.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 6 m/sec

## Positioning system ELZT 40, 60, 80, 100

Same function like ELZ. Two carriages are moving in different directions. Result is a telescopic movement.

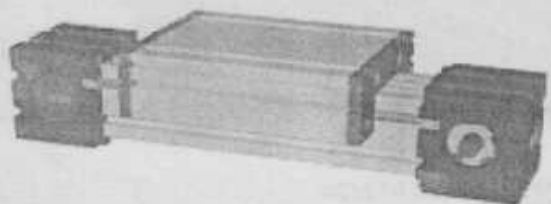
### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 6 m/sec

## ELHZ Sistema di posizionamento ELHZ 60, 80, 100



Unità lineare meccanica con guide esterne a rulli. Il movimento è trasmesso da una cinghia dentata posta all'interno. Attacca trasmissione orizzontale rispetto alla slitta.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 8 m/sec

## Positioning system ELHZ 60, 80, 100

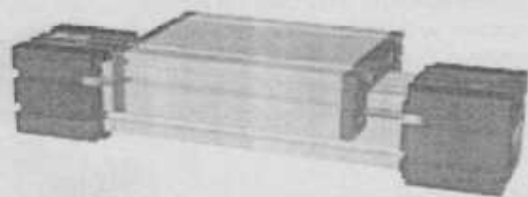
Mechanical system with roll-guidings outside of profile. System is driven by an internal belt. Position of shaft is horizontal to the carriage.

### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 8 m/sec



## ELVZ Sistema di posizionamento ELVZ 60, 80, 100

Unità lineare meccanica con guide esterne a rulli. Il movimento è trasmesso da una cinghia dentata posta all'interno. Attacco trasmissione verticale rispetto alla slitta.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 8 m/sec

## Positioning system ELVZ 60, 80, 100

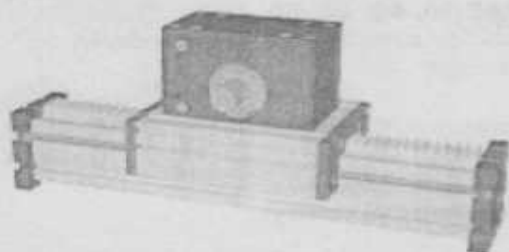
Mechanical system with rollguidings outside of profile. System is driven by an internal belt. Position of shaft is vertical to carriage.

### Repeating accuracy:

± 0,1 mm

### Velocity:

max. 8 m/sec



## ELZA Sistema di posizionamento ELZA 40, 60, 80, 100

Funzionamento come ELSZ. Qui sul profilato è montata una cremagliera. Il pignone è montato sulla slitta.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,2 mm

### Velocità:

max. 3 m/sec

## Positioning system ELZA 40, 60, 80, 100

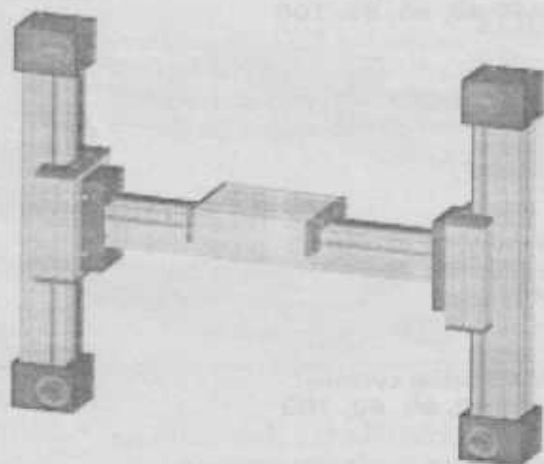
Same function like ELSZ. Onto the leading-profile a rack is mounted. A spurwheel is fitted to the carriage.

### Repeating accuracy:

± 0,2 mm

### Velocity:

max. 3 m/sec



## ELZU Sistema di posizionamento ELZU 40, 60, 80

Portale piano, costituito da due assi X e da un'asse Y. Il movimento è trasmesso da una cinghia dentata, che passa su diversi rulli di rinvio. Il posizionamento avviene per mezzo di due motori. La coordinata si trova in diagonale rispetto ai punti di rinvio dell'asse X.

Vantaggio: si spostano soltanto masse ridotte e perciò si possono ottenere elevate accelerazioni.

### Precisione di ripetibilità:

± 0,1 mm

### Velocità:

max. 6 m/sec

### Accelerazione:

max. 20 m/sec<sup>2</sup>

## Positioning system ELZU 40, 60, 80

Surface portal, consisting of 2 X-axes and 1 Y-axis, driven by one rotating belt. This belt runs around different deflection pulleys. Positioning is realized by two motors. The coordinate is diagonally to deflection points of X-axes.

### Repeating accuracy:

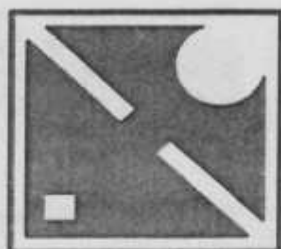
± 0,1 mm

### Velocity:

max. 6 m/sec

### Acceleration:

max. 20 m/sec<sup>2</sup>



# TEL D.B. Tec

C.so Unione Sovietica 612/3c  
10135 TORINO  
Tel. e Fax (011) 3913005 (4 linee r.a.)